# 先端技術を用いたインフラ構造物の 点検調査の効率化と高精度化に関する研究

宮濱晃一\*・松田浩\*・山口浩平\*・林謙介\*・河村太紀\*\*

## Research on the efficiency and precision improvement of the inspection survey of the infrastructure structure using the advanced technology

## by

Koichi MIYAHAMA\*, Hiroshi MATSUDA\*, Kohei YAMAGUCHI\*, Kensuke HAYASHI\* and Taiki KAWAMURA\*\*

Laser Doppler velocimetry that can be performed by remote non-contact as measurement using advanced technology Measurement using sampling moiré camera to improve inspection efficiency And to verify its measurement accuracy

Key words : Natural frequency, Laser Doppler Velocimeter, Sampling Moire Camera

## 1. 序論

高度経済成長期を中心に大量に道路橋が建設され, 我が国の交通や経済を支えてきた.

しかし,橋梁は近年,老朽化とともに交通量の増加 や過積載車両の増加に伴い,劣化などの変状が顕在化 し維持管理不足が問題視されるようになった.

現在の橋梁の点検は近接目視点検が行われている が、中には点検が高所にわたるものや大掛かりな作 業・足場が必要な場合もあり、莫大な費用と時間を要 する.また技術者不足などもあり橋梁の維持管理は全 国的に大きな課題となっている.このような課題に求 められている点検・維持管理手法は安全な作業、技量 に頼らない点検および診断法、効率的で信頼性が高く 低コストの手法などである.<sup>1)</sup>

光学的レーザ計測技術を用いて数 10m の遠距離計 測が可能なレーザドップラ速度計(以下 LDV)は簡易に 振動特性や動的変位の計測を行うことができ,橋梁下 での損傷検知への活用が期待できる.非接触かつ長距 離計測が可能な LDV は設置や撤去作業も容易なため, 効率的で安全な振動計測が行える.

同様に遠隔非接触で計測が行えるサンプリングモ アレカメラ(以下 SMC)は各種構造物の奥行き方向を含 む微小変位を多点同時に高速で測定でき、今後、作業 時間の短縮や通行規制などの利便性の低下の抑制な ど人材、技術の解決への貢献が期待できる. 本研究では、本研究では先端技術を用いた計測とし て、遠隔非接触で行えるレーザードップラ速度計サン プリングモアレカメラを用いてそれぞれ振動計測変 位計測を行い、橋梁を計測対象として点検の効率化を 考察するとともにその計測精度を検証することを目 的とする.

#### 2. 計測機器概要

#### 2.1 LDV

LDV はレーザ光のドップラー効果を利用して対象物 (移動体)の速度を検出している.ドップラー効果に ついて Fig.1 に示す.照射されたレーザ光は入射光とし て対象物に衝突するが,対象物が入射光に対し離れる 場合は,反射光の波長は長くなり,周波数は低くなる. 逆に対象物が入射光に対し近づく場合は,反射光の波 長は短くなり,周波数は高くなる.LDV はこの波長変 化を測定することで,対象物の速度を非接触で測定す るものである.

物体に照射するレーザ光の周波数を,物体の速度を, 照射するレーザ光の波長を,入射光と物体の移動方向 がなす角度をとすると,物体からの反射光の周波数は 式(1)となる.

$$f \vec{r} = \frac{\lambda_0 \cdot f_0 + \upsilon \cdot \cos\theta}{\lambda_0 \cdot f_0 - \upsilon \cdot \cos\theta} \cdot f_0 \tag{1}$$

よって、入射光に対する反射光の周波数の変化量は式 (2)となる.

$$f_D = f_r - f_0 = \frac{2\upsilon \cdot \cos\theta \cdot f_0}{\lambda_0 \cdot f_0 - \upsilon \cdot \cos\theta}$$
(2)

ここで,であるので,ドップラー周波数は,式(3)で近 似される.

$$f_D \approx 2\upsilon \cdot \cos\theta / \lambda_0 \tag{3}$$

LDV で使用されるレーザ光の波長はきわめて安定して いるため、ドップラー周波数とターゲットの移動速度 は比例関係にある.レーザ光の照射方向と物体の移動 方向とのなす角が得られれば、ドップラー周波数から、 物体の移動速度を求めることができる.レーザ光の照 射方向と物体の移動方向とのなす角について Fig.2 に 示す.<sup>2)</sup>

※離れる場合



※近づく場合



Fig.1 ドップラー効果



Fig.2 レーザ光の照射方向と物体の移動方向となす角

2.2 SMC

サンプリングモアレカメラ(SMC)とは,格子を描いた 物体をカメラで撮影することによりその物体の変位や ひずみの二次元分布を高精度に計測する.特徴として 1) XYZ 変位を遠隔からカメラで計測可能.

2) 高速撮影が可能.

3) 24 時間以上の測定にも対応している.

などが挙げられる. 3)

すだれを重ねることで、元のすだれにはない新たな 縞模様が現れる.これをモアレ縞といい、すだれの変 形に応じて縞模様も大きく変形する.この特性を利用 し、解析を行うことで変位を計測することができる. この原理を利用したのがモアレ法である.

変形した格子をテレビカメラやデジタルカメラで撮影しても同様のモアレ縞が発生することがある.サン プリングモアレ法はこれを利用した方法である.<sup>4)</sup>

## 3. 切断桁を対象とした載荷試験

本章では,健全な状態の切断桁を対象にLDVとSMC を用いてそれぞれ振動計測,変位計測を行い,その実 測値と FEM 解析によって得られた解析値とを比較し 精度の検証を行う.また,振動計測においては静的載 荷試験を行い健全から,ひび割れ発生,鉄筋降伏,破 壊の段階ごとに振動計測を行い劣化による固有振動数 の変化を確認する.

## 3.1 試験体概要

本実験で使用された試験体は RCT 桁橋を解体した 物である. 試験体寸法は(高さ)880 mm×(幅)370 mm× (長さ)7000mm である。引張部の主鉄筋は D25 (SD295)を8本使用し,スターラップを27本使用し た。詳細をTable.1, Fig.3 に示す.

Table.1 材料特性(規格值)

	降伏強度 (N/mm <sup>2</sup> )	ヤング係数 (×10 <sup>3</sup> N/mm <sup>2</sup> )	圧縮強度 (N/mm <sup>2</sup> )	引張強度 (N/mm <sup>2</sup> )
コンクリート	—	28	30	2.2
引張鉄筋(SD295-D25)	295	200	—	—
せん断鉄筋(SD295-D8)	295	200	_	_



Fig.3 試験体

#### 3.2 載荷試験概要

本試験では、株式会社東京測期研究所製の圧縮型 ロードセルを使用した.長期間にわたって安定した測 定が可能であり、取り扱いも簡単であることが特徴で ある.静的載荷試験は2点集中載荷で行い、曲げ先行 させるように載荷点をとる.

#### 3.3 振動計測

健全時,ひび割れ発生時,鉄筋降伏時,破壊時での 各固有振動数の比較を行うために各段階で3回ずつ振 動計測を行った.ひび割れ発生荷重(Pcr),鉄筋降伏荷 重(Py),最大荷重(Pu)はあらかじめ算出し,到達時に一 度除荷し,計測を行うこととした.

機材は LDV, 接触式加速度計を使用し, 梁中央部を ハンマリングする。計測1回は Fig.4 にならい5回行 う.しかし,実際の計測では3の位置での計測は困難 であったため,1,2,4,5の点のみで計測を行った。 計測の様子を Fig.5 に示す.精度比較の際は接触式で ある加速度計を真値とする.

#### 3.4 変位計測

機材は SMC と接触式変位計を使用した. ターゲットについては格子間隔 6mm の 2 次元格子ターゲットを使用した. ターゲットの位置を Fig.6 に示す.

#### 3.5 3D 計測

3D レーザスキャナーを用いて試験体の 3D 計測を 行った.目的として寸法を計測器具で測るとは別に 3D 計測データとして保存しておくことで解析の際より精 度の高い解析モデルを作成することを狙いとしている. 試験体全体を囲むように計測を行いさらに試験体の上 面と下面からも計測を行った.完成した 3D モデルを Fig.7 に示す.

#### 3.6 FEM 解析

あらかじめ計測しておいた寸法や材料特性を当ては め解析モデルを作成した.この材料特性については, より精度を高めるため切断桁を解体し,実測値を求め た.実測値の材料特性を Table.2 に示す.支持条件につ いてはピン/ローラーに設定した.固有振動数を求める 際には,固有値解析を行い,変位計測の際には FEM 解 析を行った.





Fig.5 LDV による振動計測の様子







Fig.7 切断桁 3D モデル

Table.2 材料特性(実測値)

	降伏強慶	ヤング係数	圧縮強度	引張強度
	(N/mm <sup>2</sup> )	(×10° N/mm²)	(N/mm <sup>2</sup> )	(N/mm <sup>2</sup> )
コンクリート	- +	19.4⊷	31.6⊬	2.2≁
引張鉄筋(SD295-D25)	352 ⊷	197≁	_	-
せん断鉄筋(SD295-D8)	352.∜	198≁	_	_

#### 3.7 計測結果

## (1) 振動計測

実測値と解析値の結果を Table.3 に示す. LDV と加 速度計の固有振動数を比較したところ 2 次固有振動数 にあたる位置に加速度計の 1 次固有振動数が見つかっ た. このことから LDV では計測できた 1 次固有振動 数が加速度計では検知出来なかったと推測できる. 2 次固有振動数同士を比較したところおおむね値が一致 していた. また、健全から破壊までの各段階の固有振 動数の比較を Table.4, Fig.8 に示す. Fig.8 からも読み 取れるとおり LDV と加速度計どちらも破壊が進展す るにつれて固有振動数が下がる傾向がみられた.

解析値については1次固有振動数が9.45Hz,2次固 有振動数が22.4Hzという結果が得られ,実測値と差が 生じてしまった.考えられる原因として健全時として いた状態の切断桁は,すでに劣化が進展しており,先 述したような固有振動数の変化の傾向から解析値に比 べ実測値が低くなったと考えられる.

#### (2) 変位計測

実測値と解析値を合わせたものを図-8 に示す. 変位計による実測値と解析値はよく一致していたため 載荷試験中の計測は精度よく行えていたことがこの結 果からわかった.このことを踏まえた上で SMC での実測値と解析値を比較したところ,荷重が小 さい間は変位が微少であったため誤差が多少出てし まったが,100KN以降では誤差はほぼ5%以内に収まっ ていることが分かった.

#### 3.8 考察

振動計測においては LDV と加速度計の値はよく一 致する結果が得られた.加速度計を真値として見た場 合,LDV の精度は十分見込めることが分かった.また, 健全から破壊が進むにつれて固有振動数が下がる傾向 が見られた.このことから RC 構造物は劣化により固 有振動数は下がる傾向が見られるのではないかと考え た.

解析値と実測値の比較については、すでに対象の切 断桁は劣化しており、健全であるとしている解析値よ りも上記の固有振動数の変化の傾向から誤差が生まれ たと考えられる.

変位計測においては SMC, 接触式変位計, 解析値の どの値もおおむね一致する結果が得られた. この結果 を踏まえた上で接触式変位計と比べると SMC は設置 が容易であるため十分有用性が期待出来ることが確認 出来た.

#### Table.3 実験値と解析値の比較

	1 次固有振動数(Hz)	2 次固有振動数(Hz)
LDV	8.67	20.08
加速度計	—	19.67
解析值	9.45	22.4

Table.4 健全から破壊までの各段階の固有振動数

1次固有振動数(Hz)		2次固有振動数(Hz)			
•	LDV	加速度計		LDV	加速度計
健全	8.67		健全	20.08	19.67
ひび割れ	8.38		ひび割れ	19.62	19.51
鉄筋降伏	8.03		鉄筋降伏	19.52	19.19
破壊	6.33		破壊	8.46	17.21









Fig.9 変位計測における実測値と解析値の比較

## 4. RC 橋を対象とした載荷試験

本章では,現場での実用性を確認するために RC 橋 を対象に LDV を用いて振動計測を行い,解析値との 固有振動数の比較を行った.

また,載荷試験中は SMC と接触式変位計を用いて 変位計測も行い,その2つを比較することで精度の検 証を行う

#### 4.1 橋梁概要

6径間で構成された RCT 桁橋であり,主な詳細については Fig.10 に示す.また本橋梁は外観からの目視確認において Fig.11 のように損傷が見られ,特第6径間においては Fig.12 のように損傷が激しい箇所が見られた.

#### 4.2 載荷試験概要

載荷には総量 10ton のトラックを使用した. 概要図 については Fig.13 に示す。Fig.14 に示すような D-0 と いった英数字はトラックの前輪を示しており, D→A→ B→C の順でトラックを一旦止め,変位計測を行い, それを 0, 1, 2, 3 のラインで行っていく.

## 4.3 振動計測

LDV を用い振動計測を行った.計測値点については Fig.15 に示す.サンプリング周波数は 500Hz とし,計 測時間は 100 秒で G2 点と G3 点付近をハンマーで加振 した.主桁の下部に事前に反射ターゲットを設置し桁 下から LDV のレーザを照射し計測を行った。計測風 景を Fig.16 に示す.





Fig.11 舗装の異常

Fig.12 主桁の剥離



Fig.13 トラック概要図





🛑 : LDV ターゲット。



Fig.15 LDV のターゲット位置



Fig.16 LDV による計測風景

## 4.4 変位計測

3章での切断桁の計測の時と同様に SMC に加え精度 比較のため接触式変位計を用いて変位計測を行った. ターゲットと計測風景をそれぞれ写真-6,写真-7 に示 す.それぞれの計測位置については図-13,図-14 に示 す.SMC のターゲットは 6mm 間隔の 2 次元格子ター ゲットを使用した.

## 4.5 3D 計測

3D レーザスキャナーを用いて計測を行った.計測点 を図-15 に示す.1回約5分の計測を橋面上から5回, 桁下から11回,合計16回の計測を行った.計測時間 は合計約1時間30分である.計測から得られた点群 データを用いて,3D点群モデルの作成を行った.作成 した点群モデルを図-16に示す.

目的については3章5節でも述べたとおり,3Dデー タを用いることで解析の際より精度の高い解析モデル を作成することを狙いとしている.

#### 4.6 FEM 解析

FEM 解析では弾性梁要素を使用した.使用したコン クリートの材料特性は圧縮強度 30MPa, ヤング率は 28GPa であり,鉄筋の材料特性は圧縮強度 345MPa, ヤング率は 200GPa である.支持条件はピン/ローラー で設定し,固有値解析を行った.

#### 4.7 計測結果

#### (1) 振動計測

計測結果を表-6 に示す. G2 点での鉛直 1 次固有振 動数の平均の値と G3 の平均の値からさらに平均を 取ったところ 12.193Hz という結果が得られた. この値を第6径間での鉛直1次固有振動数として解析 値との比較を行った. 作成された解析モデルから固有 値解析を行ったところ,鉛直1 次固有振動数の値が 14.147Hz という結果が得られた.ここで計測値と解析 値を比較したところ,計測値の方が1次固有振動数よ りも 2Hz ほど低い結果が得られた.



Fig.17 格子ターゲット Fig.18 SMC による計測風景



Fig.21 RC 橋の 3D モデル

Table.5 振動計測結果

鉛直1次固有振動数	第6径間 G2	第6径間 G3
1	13.671	13.671
2	12.512	12.512
3	9.948	10.846
平均	12.044	12.343

## (2) 変位計測

それぞれの変位計測で平均を取ったものを Table.6 に示し、0地点から3地点の各影響線を Fig.22 に示す. 0地点、1地点においては影響線で見ると、差が大きく、 3地点でもやや差が見られたが2地点においては SMC を用いて計測した値と変位計の値がほぼ一致する結果 が得られた.そこで変位計を基準として相対誤差を計 算したところ2地点が一致していることが分かった.

## 4.8 考察

振動計測においては計測値の方が解析値よりも低い ことが分かった.先述したように第6径間は損傷が酷 いことから実橋の状態でも劣化が進むと固有振動数が 下がる結果が得られた.

変位計測においては 0 地点と 1 地点での計測結果に 差が表れた原因として, SMC の計測点と載荷点が離れ ているため検知出来る変位が微小になってしまい精度 が落ちてしまったと考えられる.しかし,載荷点の近 い 2 地点や 3 地点は比較的精度よく計測を行うことが 出来たため載荷点によっては SMC でも十分計測が可 能であることが分かった.

## 5. まとめ

本研究では先端技術を用いた計測として光学的非接 触式の計測である LDV と SMC を使用して各計測を 行った結果,以下の結論が得られた.

- 切断桁,実橋どちらの状態でも劣化が進展するに つれて固有振動数が下がる傾向が見られた.
- ② LDVの振動計測については広く使われている接触式加速度計との値とよく一致していたため精度は見込めることが分かった。
- ③ SMC より得られた計測値については、精度は高いが変位の大きさなどの条件に影響されやすいことが分かった.しかし、設置の容易さを考えると条件さえ整えられれば十分効率化が見込めることが分かった.

Table.6 各変位計測結果

φ	D0₽	A0¢	B0₽	C0₽
SMC₽	-0.07mm+ <sup>3</sup>	-0.09mm+ <sup>2</sup>	-0.11mm↩	-0.11mm₽
変位計┙	-0.05mm+ <sup>3</sup>	-0.07mm≁	-0.08mm₽	-0.07mm₽
ę	D1¢	A1@	B1₽	C1¢
SMC₽	-0.13mm+3	-0.17mm₽	-0.19mm+3	-0.19mm₽
変位計┙	-0.09mm+ <sup>3</sup>	-0.13mm+	-0.13mm₽	-0.12mm₽
ę	D2₽	A2₽	B2₽	C2₽
SMC₽	-0.13mm+ <sup>3</sup>	-0.19mm₽	-0.21mm+3	-0.19mm+ <sup>2</sup>
変位計↩	-0.15mm+ <sup>3</sup>	-0.2mm	-0.21mm₽	-0.19mm₽
変位計↩	-0.15mm# D3#	-0.2mm+ <sup>3</sup> A3+ <sup>3</sup>	-0.21mme B3e	-0.19mm+) C3+)
変位計。 。 SMC+	-0.15mm# D3# -0.25mm#	-0.2mm¢ A3¢ -0.33mm¢	-0.21mm¢ B3¢ -0.34mm¢	-0.19mm <sup>.</sup> C3.



Fig.22 各地点の影響線

#### 参考文献

- 国土交通省 国土交通省 国土交通省 HP (http://www.mlit.go.jp/road/sisaku/yobohozen/yobo1 \_1.pdf)
- 加藤,島田:橋梁実測振動特性の統計解析,土木 学会論文報告集第 311 号 1981 年 7 月 p.49-58
- 3) 共和電業サンプリングモアレ法 (http://www.kyowa-ei.com/jpn/product/special/smc2 -2/index.html)
- 4) 森本,藤垣, 柾谷:サンプリングモアレ法による 変位・ひずみ分布計測 https://www.jstage.jst.go.jp/article/jvsj2/54/1/54 \_1\_32/\_pdf