橋梁復元設計に着目した 3D 計測および 数値解析の利活用について

山口浩平*·鈴木航作**·松田浩*·伊勢田幹太**

Utilization of 3D measurement and numerical analysis focusing on bridge restoration design

by

Kohei YAMAGUTI*, Kosaku SUZUKI**, Hiroshi MATSUDA* and Mikihiro ISEDA**

Recently, deterioration of infrastructure structures has become a serious problem, and it is required to efficiently maintain and renew them. However, in Japan, there are many bridges whose design documents are not available and their construction concepts are unknown. So, in this paper, the 3D measurement is carried out for the existing bridge, and the dimensional measurement is carried out using the obtained data, and cost and manpower in the drawing in the restoration design are reduced. And, three-dimensional Finite Element Method (FEM) model is made from the obtained data, and examination to the numerical simulation and numerical analysis are carried out.

Key words :3D Measurment, Restoration Design, Bridge Maintainance

1. はじめに

1.1 研究背景

我が国では、インフラ構造物の老朽化が社会問題と なっており、それらを戦略的に維持管理・更新するこ とが求められている¹⁾.また、日本国内には設計図書 もなく架設年も不明な橋梁が多数存在する.

そこで本研究では,既設橋梁において 3D 計測から得 られる点群データを用いて寸法計測を行い,復元設計 を行う際の図面化におけるコストや労働力の削減,数 値解析の利活用を目指す.

1.2 関連研究と本研究

関連研究²⁾では,石造アーチ橋を対象として,3D レー ザスキャナで計測したデータから,解析モデルを作成 し,2次元 FEM が行われている.モデル作成方法は,点 群データから手動で石材の境界線を定義し,モデル作 成を行っている. 今後,実橋梁に対して効率的に数値 解析を行うためには,解析モデル作成の効率の向上の 必要がある.

そこで、本研究では、点群データを用いて3次元 FEM モデルを作成する際に、手動による操作数を少なくし て、簡易的にモデル作成を行う方法を検討する. さら に、3D計測では鉄筋露出や剥離といった劣化および損 傷を含めて橋梁を計測することが可能であるため、劣 化および損傷を反映させた解析モデルより数値解析を 行うことで、橋梁の劣化および損傷を含んだ残存耐荷 力などを評価することを目的とする.

2. 3D 計測の概要

2.1 手計測と3D計測の比較

現在,復元設計を行う際に設計図が存在しない場合 は,橋梁の写真や人手による各部位の寸法の計測(手計

平成**年**月**日受理

^{*} 大学院システム科学部門(Division of System Science)

^{**} 大学院工学研究科総合工学専攻(Graduate Student, Department of Advanced Engineering)

測)により一般図を復元している. 今回, 実際に復元設 計業務を行っている3名の方にヒアリングを行った. その結果を踏まえ、手計測による問題点とその問題点 に対する 3D 計測の利点を Table 1 に示す. ここに,同 表の「寸法差を用いる計測」とは、床版厚などの直接 計測できない部位の計測のことである.

2.2 3D 計測システムの概要

橋梁の点群データの計測には、Photo1に示したFARO 3D レーザスキャナ「Focus3D X330 HDR」を用いた.3D レーザスキャナは地理空間,大型構造物など広範囲を スキャンし、3次元座標(点群)として記録を行う非 接触式計測システムである. FARO では, 位相シフト法 を利用して, 波長の異なる赤外線の定常波をスキャナ から外部に向けて放射し,赤外線の位相のずれを測定 することによりスキ ている.スキャナの 向に 360°, 垂直方向に 300°である.

計測機器の性能は、測定範囲 0.6m-330m, 範囲誤差 ±2mm, 解像度最大 70 メガピクセルカラーである.

3D レーザスキャナを用いた測定の際には、計測の品 質として, 倍率と分解能の設定を行うことができる. 倍率は、設定を大きくすることによりノイズの低減を 図ることができる、分解能(データ間隔)は設定を大き くすることにより、計測点の数が増加し、点群データ の密度を大きくすることができる. 倍率, 分解能とも に設定を大きくすると、計測時間は増加する.

3D 画像の作成にはソフトウェア SCENE2018 を用いた. SCENE2018 は、3D 点群を総合的に処理および管理する ソフトウェアツールである. SCEBE2018 において, 対 象構造物に対して行った複数のスキャンを登録し、各 スキャンに対して正しく配置させることで、単一の座 標に複数のスキャンが整列され、3D 画像を作成する. 単一の座標に複数のスキャンが表示されているものを プロジェクト点群および点群データと呼ぶ. なお本稿 では、これ以降、点群データと呼称する. 点群データ から人影や対象構造物周辺の不要な情報を削除したも のを点群モデルと呼称する.

Table	1 手計測と	3D 計	測の比較	
	手計測		3D 計測	
の計測につ	高所作業車か	ぶ必	高所作業車な	どは

不要

なし

隠れていない範囲

で計測可能

要な場合あり

記録漏れが生じ

る可能性あり

あり

高所の計測につ

寸法差を用いる

記録漏れについ

計測について

T

- ャナとオブジェクトの距離を求め	4. 3D 計測を用いた FEM モデル化
)視野は,機器本体のミラー水平方	
向に 300°である.	3D 計測から得られる点群データを用いて, 効率的な

FEM モデル作成の可能性を検討する. 点群のトレースによる作成手法と、点群のソリッド

3. 3D 計測を用いた図面化

する.

手法

作成する.

3.1 点群のトレースによる 3D 図面の作成方法

点群のトレースによる 3D 図面の作成手法(以下,作

成手法 A)では、点群データを背景に橋梁断面のトレー スを行い、断面を押し出すことにより、3D 図面を作成

3.2 点群を用いたサーフェス化による 3D 図面の作成

点群を用いたサーフェス化による 3D 図面の作成手 法(以下, 作成手法 B)では, 点群データからサーフェ

スの作成,メッシュ化を行い,3D図面をほぼ全自動で

化を利用した作成手法の2種類の作成手法を用いて、 FEM モデル作成を行った.

4.1 点群のトレースによる FEM モデル作成手法

点群のトレースによる FEM モデル作成手法(以下,作 成手法 C)では、点群データを背景にトレースを行い、 ソリッドモデルを作成する. その後, ソリッドモデル から要素を作成し FEM モデル作成を行う.

4.2 点群のソリッド化を利用した FEM モデル作成手法

点群のソリッド化を利用した FEM モデル作成手法 (以下, 作成手法 D)では, 点群データをソリッドモデ ルに変換し、ソリッドモデルから要素を作成し、ほぼ 全自動で FEM モデルの作成を行う.

5. 橋梁および模擬試験体を対象とした計測試験概要



Photo 1 3D レーザスキャナ

5.1 供用後 52 年経過した 2 径間単純 RCT 桁橋

5.1.1 橋梁概要

対象橋梁は, 福岡県内の単純2径間RCT桁橋(以下, 橋梁A)である. 橋梁Aの概要をTable 2に示す.

5.1.2 3D 計測概要

橋梁Aにおいて 3D 計測位置を Fig. 1に示す. 1回 約11分の計測を橋面上から7回, 桁下から7回, 合計 14回の計測を行った.計測時間は合計約2時間34分 である.3D計測時の計測パラメータは,分解能を1/4, 倍率を×4とした.

計測から得られた点群データを用いて,点群モデル の作成を行った.点群モデルを Fig. 2 に示す.

5.2 供用後 84 年経過した損傷の著しい 6 径間単純 RCT 桁橋

Table 2 橋梁 A の概要

架設年	1966 年	斜角	_
橋長	17.70m	支承	鋼製支承
桁下高	2. 3m	総幅員	3.32m



Fig. 1 3D 計測位置



Fig. 2 橋梁 A の点群モデル

5.2.1 橋梁概要

対象橋梁は,熊本県内の損傷の著しい6径間単純RCT 桁形式の歩道橋(以下,橋梁 B)である.橋梁 Bの概要 を Table 3 に示す.本計測では第6径間を対象に計測 を行った.

5.2.2 3D 計測概要

橋梁 B において 3D 計測位置を Fig. 3 に示す.1回約 5 分の計測を橋面上から 5 回, 桁下から 11 回, 合計 16 回の計測を行った.計測時間は合計約 1 時間 30 分であ る.3D 計測時の計測パラメータは, 分解能を 1/8, 倍 率を×4 とした.

計測から得られた点群データを用いて,点群モデル の作成を行った.点群モデルをFig.4に示す.

Table 3 橋梁 B の概要

架設年	1934 年	斜角	73°14′24″
橋長	63.60m	全幅員	8.3m
桁下高	1.8 ∼ 5.8m		



Fig. 3 3D 計測位置



Fig. 4 橋梁 B の点群モデル

5.2.3 現場載荷試験概要

第6径間を対象として,現場載荷試験を行った.荷 重は車両重量10tonのトラックとし,Fig.5に示す箇 所に各点3回載荷し,その平均値を用いた.載荷順序 は,0-D,0-A,0-B,0-Cと載荷し,第5径間までトラッ クを移動し,除荷後,D-0,C-0,B-0,A-0と載荷した. 各点3回計測後は,除荷後,1-D,1-A,1-B,1-Cと載 荷し,残りの箇所も同様に載荷を行った.

変位計測には,接触式変位計を使用し,ひずみ計測 には,ひずみゲージを用いて計測を行った.変位,ひ ずみそれぞれの計測位置をFig. 6, Fig. 7 に示す.

Fig. 5 における 3-B 点に載荷したときの Fig. 6 に おける横桁の変位計の値と Fig. 7 における鉄筋のひず みゲージの 3 回の計測値をそれぞれ Table 4, Table 5



Fig. 5 現場載荷試験載荷地点箇所 に示す.



Fig. 6 変位計測位置図

Table 4 現場載荷試験での変位計の計測値

(mm)	1-B	2-B	3-B	4-B	5-B
1回目	-0.06	-0.14	-0.18	-0.21	-0.27
2回目	-0.06	-0.14	-0.19	-0.23	-0.29
3回目	-0.06	-0.14	-0.19	-0.22	-0.29
平均值	-0.06	-0.14	-0.19	-0.22	-0.28

5.3 模擬試験体

計測を行った橋梁 A,橋梁 B においては,橋梁全体 を 3D 点群モデル化した際に,死角となる場所をつくら ないことに十分注意して計測を行った.そのため,計 測箇所が増えたことで計測時間も増加した.また,3D 計測時の計測パラメータが,計測した点群の数に影響 し,データ量が大きくなってしまう.本研究では,計 測時間と点群の数を考慮した適切な測定距離および計 測パラメータの検討を行う.

今回, 模擬試験体を用いて, 距離や計測パラメータ が異なる 3D 点群モデルを作成し, 模擬試験体の実寸法 との比較を行った.

5.3.1 試験体概要

計測で使用した模擬試験体を Photo 2 に示す.

3辺それぞれの寸法は、縦450mm、横128mm,高さ325mm であり、これらの値を真値とする. 模擬試験体の底面 部分の 3D 計測は不可能であるため、高さ方向の 3D 計 測寸法を求めることができない.したがって、今回は、 縦と横における寸法比較を行う.

5.3.2 3D 計測概要

計測は模擬試験体から等間隔で3か所に3Dレーザス



Fig. 7 ひずみゲージ貼付位置

Table 5	現場載荷試験(つひずみ	ゲーミ	シの	計測値
---------	---------	------	-----	----	-----

	1-C(μ)	2-B(µ)	4-B-1(μ)	4-B-2(μ)
1回目	5	8	20	17
2回目	4	8	20	17
3回目	4	8	20	18
平均值	4	8	20	17

キャナを設置して計測を行い,測定距離を 5m, 10m, 分解能を 1/4, 1/5, 1/8, 1/10 とする, 8 パターン とした.一か所あたりの計測時間は,分解能の設定

が 1/4 では約 12 分間, 1/5 では約 9 分間, 1/8 では約 Table. 6 に示す. 6分間, 1/10 では約4分間であった.

6. 結果および考察

6.1 3D 計測結果を用いた寸法比較および CAD モデルの 作成

6.1.1 橋梁 A について

橋梁Aの点群モデルにおいて15カ所で上部工断面を 作成し, Fig. 7 に示す 10 カ所で寸法比較を行った. この計測値の平均値を 3D 計測寸法とした.

次に,作成手法 A,作成手法 Bを用いて CAD モデルの 作成を行った. 前者をモデル A_A, 後者をモデル A_B と呼称する.作成したモデルを Fig. 8, Fig. 9 に示す. 作成手法Aは、橋梁の点群モデルをもとに、手動での



Fig.7 上部工断面における寸法比較箇所



Photo 2 模擬試験体

トレースを行っているため、直線で構成される.一方 で,作成手法 B は,点群モデルを自動でサーフェス化 しているため、凹凸ができ、曲線で構成される.

CAD モデルは, AutoCAD を用いて断面を作成し, 寸法 計測が可能である.モデル A_A は直線的であるため, 寸法計測が可能であったが、モデル A B は曲線的であ るため、断面寸法の計測は不可能であった.モデル A_A の断面寸法を,一般図の寸法,3D 計測寸法と併せて,

6.1.2 橋梁Bについて

橋梁 B の点群モデルにおいて 9 カ所で上部工断面を 作成し, Fig. 10 に示す 10 カ所で寸法比較を行った. この計測値の平均値を 3D 計測寸法とした.

次に,作成手法 A,作成手法 Bを用いて CAD モデルの 作成を行った. 前者をモデル B_A, 後者をモデル B_B と呼称する. 作成したモデルを Fig. 11, Fig. 12 に示



Fig. 8 モデルA_A



Fig. 9 モデル A_B

Table. 6 橋梁 A における各寸法値

計測	一般図	3D 計測寸法	CADモデル
箇所	寸法(mm)	平均値(mm)	寸法(mm)
①-1	250	230	2440
①-2	250	227	245
2-1	600	609	610
2-2	600	604	603
3-1	300	302	314
3-2	300	303	307
3-3	300	300	306
4	400	382	384
5	210	230	214
6	2520	2528	2500

す.橋梁Aと同様にモデルB_Bの断面は曲線的である

ため,断面寸法の計測は不可能であった.モデル B_A

の断面寸法を,一般図の寸法,3D計測寸法と併せて,



Fig. 10 上部工断面における寸法比較箇所



Fig. 11 モデル B_A



Fig. 12 モデル B_B

Table 7 橋梁 B における各寸法値

計測	一般図	3D 計測寸法	CAD モデル
箇所	寸法(mm)	平均值(mm)	寸法(mm)
1	210	168	196
2	275	233	300
3	600	631	667
④ -1	1600	1598	1693
④ -2	1600	1596	1673
5	405	442	456
6-1	400	410	419
6-2	400	398	415
\bigcirc	200	183	190
8	7000	7041	7368

Table 7 に示す.

6.2 FEM モデルの作成および解析結果の一例

6.2.1 橋梁Aについて

作成手法 C, および作成手法 D を用いて FEM モデル 作成を行った.前者をモデル A_C,後者をモデル A_D と呼称する.作成したモデルを Fig. 13, Fig. 14 に示 す.作成したモデルは,コンクリートのみの単一材料 とした.構成されている要素は4面体要素である.解 析に用いた条件を Table 8 に示す.

これらのモデルを用いて,数値解析を行った結果の 一例を Fig. 15, fig. 16 に示す.

6.2.2 橋梁Bについて

橋梁 A と同様に,作成手法 C,および作成手法 D を 用いて FEM モデル作成を行った.前者をモデル B_C, 後者をモデル B_D と呼称する.作成したモデルを Fig.



Fig. 13 モデル A_C





Table. 8 モデル作成条件

支持条件	単純支持
材料	コンクリート
ヤング率	$28000 (\text{N/mm}^2)$
ポアソン比	0.2

17, fig. 18 に示す. 作成したモデルは、コンクリートのみの単一材料とした. 構成されている要素は4面体要素である. 解析に用いた条件を Table 9 に示す. 数値解析を行った結果の一例を Fig. 19, Fig. 20

数 値 併 例 を 目 9 た 相 未 の 例 を 目 9 に 1 に示す.

6.2.3 考察

Fig. 15, Fig. 16より橋梁Aにおいて,変位分布は







Fig. 16 橋梁A数値解析結果(主桁方向ひずみ)



Fig. 17 モデル B_C





Table 9 モデル作成条件

支持条件	単純支持
材料	コンクリート
ヤング率	28000 (N/mm ²)
ポアソン比	0.2







Fig. 20 橋梁 B 数値解析結果(主桁方向ひずみ)

橋梁幅員方向に変化はないことがわかった.また,ひ ずみ分布は,主桁下面においてひずみの値が大きく なっていることがわかった.橋梁Aにおいては,欠損 がないとみなせるモデルA_Cの解析値が,橋梁の劣化 や損傷を含むモデルであるモデルA_Dの解析値よりも 大きい値となった.本来であれば,欠損のあるモデル A_Dの解析値の方が大きい値とならなければいけない. このような結果となった原因として,作成手法Cにお いて,点群のトレースを行い,押し出してソリッドモ デルを作成したために,モデルA_Cの断面がモデルA_D の断面よりも大きくなったためと考えられる.

Fig. 19, Fig. 20より橋梁Bにおいて,変位とひず みの解析値と現場載荷試験の値は 0.05mm 以内の差で ほぼ一致していることがわかった.よって,点群デー タから橋梁の鉄筋露出や剥離といった劣化および損傷 を含む解析モデルを作成することが可能であることが わかった.

したがって、以上のことから、3D 計測を用いた FEM モデルの作成および数値解析の妥当性が示された.

6.3 模擬試験体を用いた適切なパラメータの検討

6.3.1 3D 計測による寸法計測結果

5.3.2 より得られた点群データから模擬試験体の縦, 横それぞれにおいて,計測箇所を変更し5回寸法計測 を行った.寸法計測の結果の平均値を計測値とし,真 値と計測値の寸法差,分解能,測定距離の関係を fig. 21 に示す.

6.3.2 計測パラメータの違いが計測結果に及ぼす影響

5.3.1の結果より、測定距離については、5mのとき



Fig. 21 分解能と計測距離が寸法差に及ぼす影響

は、分解能の違いによる寸法差が小さいことがわかっ た.10mのときは、分解能の違いによる寸法差が大き いことがわかった、次に分解能については、測定距離 10mでは、分解能が高くなるにつれて寸法差が小さく なるという両者の相関が見られるが、測定距離5mでは、 寸法差は小さいもののその相関は確認されなかった. 以上より、本計測における計測時間を考慮した適切な 分解能は、測定距離が5mでは、1/10程度でも十分あ るが、測定距離が10mでは1/5程度であることがわかっ た.

7. 結論と今後の展望

3D 計測寸法が,一般図の寸法と同等であることから, 復元設計に用いることは妥当と考えられる.また,3D 計測により得られた点群から,CAD モデルの作成を行 い,任意の平面で図面の作成が可能であることがわ かった.今後,さらに効率の良い手法での図面の作成 を行うために,点群から直線の抽出が可能であるか検 討する.

また,点群データを用いて簡易的に FEM モデルを作 成し,解析を行った.作成手法別の比較や,自動作成 モデルと実験値との比較を行い,それぞれ同等の結果 が得られた.現段階では,単一材料で弾性域における 解析であるため,今後は鉄筋要素を含むモデルの作成 方法を検討していく.

謝辞: 本研究で使用した計測機器やソフトウェアの 操作に関する貴重な助言を頂いたクモノスコーポレー ション株式会社の廣瀬眞理氏に心から感謝の意を表し ます.また,現場計測に同行,協力して頂いた株式会 社コスモエンジニアリングの山根誠一氏,株式会社大 進の浜田貴光氏,熊本大学の尾上幸造准教授に心から 感謝いたします.

参考文献

- 国土交通省,道路構造物の現状,2013.4 http://www.mlit.go.jp/road/sisaku/yobohozen/y obol_1.pdf
- 2)浅井光輝、山下和也、山崎礼智、荒木和哉、離散型 有限要素モデルによる石造アーチ橋の静的・動的強 度評価、構造工学論文集, Vol. 55A, pp. 172-180, 2009.3